

Allgemeine Hinweise: Die mit \blacksquare gekennzeichneten Aufgaben bzw. Teilaufgaben sind als Hausaufgabe zu bearbeiten und in den dafür vorgesehenen Kästen im 5. Stock, Geb. 46 abzugeben.

Aufgabe 1. Divergenz

(a) Berechnen Sie die Divergenz folgender Vektorfunktionen

$$\blacksquare \quad \vec{v}_1 = x^2 \vec{e}_x + 3xz^2 \vec{e}_y - 2xz \vec{e}_z \quad (1)$$

$$\vec{v}_2 = xy \vec{e}_x + 2yz \vec{e}_y + 3zx \vec{e}_z \quad (2)$$

$$\vec{v}_3 = y^2 \vec{e}_x + (2xy + z^2) \vec{e}_y + 2yz \vec{e}_z \quad (3)$$

\blacksquare (b) Skizzieren Sie die Vektorfunktion

$$\vec{v} = \frac{\vec{e}_r}{r^2}, \quad (4)$$

und berechnen Sie die Divergenz $\vec{\nabla} \cdot \vec{v}$.

Aufgabe 2. Rotation

(a) Skizzieren Sie die Vektorfunktionen

$$\blacksquare \quad \vec{v}_1 = -y \vec{e}_x + x \vec{e}_y \quad (5)$$

$$\vec{v}_2 = x \vec{e}_y \quad (6)$$

$$\vec{v}_3 = x^2 \vec{e}_y \quad (7)$$

und berechnen Sie die Rotation.

(b) Konstruieren Sie eine nicht konstante Vektorfunktion, deren Divergenz und Rotation überall verschwinden.

Aufgabe 3. Vektoranalysis

Es seien $\vec{A}(\vec{r})$ und $\vec{B}(\vec{r})$ Vektorfunktionen von \vec{r} . Zeigen Sie unter Beachtung der Produktregel der Differentiation

$$\blacksquare \quad \vec{\nabla} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) = \vec{B} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) - \vec{A} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{B}), \quad (8)$$

$$\begin{aligned} \vec{\nabla} \times (\vec{A} \times \vec{B}) &= \vec{A} \times (\vec{\nabla} \times \vec{B}) - \vec{B} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}) - (\vec{A} \times \vec{\nabla}) \times \vec{B} + (\vec{B} \times \vec{\nabla}) \times \vec{A} \\ &= \vec{A}(\vec{\nabla} \cdot \vec{B}) - \vec{B}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - (\vec{A} \cdot \vec{\nabla}) \vec{B} + (\vec{B} \cdot \vec{\nabla}) \vec{A}, \end{aligned} \quad (9)$$

$$\vec{\nabla}(\vec{A} \cdot \vec{B}) = \vec{A} \times (\vec{\nabla} \times \vec{B}) + (\vec{A} \cdot \vec{\nabla}) \vec{B} + \vec{B} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}) + (\vec{B} \cdot \vec{\nabla}) \vec{A}, \quad (10)$$

$$\vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = (\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}) \vec{A} + \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}). \quad (11)$$

Wenn Ihnen die Verwendung des Levi-Civita'schen Symbols ϵ_{ijk} ($\epsilon_{123} = 1$ und vollständig antisymmetrisch) zur Darstellung des Vektorproduktes in kartesischen Koordinaten geläufig ist, können Sie die obigen Gleichungen auch mit dessen Hilfe ableiten. Benutzen Sie dazu, dass gilt

$$\epsilon_{ijk} \epsilon_{ilm} = \delta_{jl} \delta_{km} - \delta_{jm} \delta_{kl} \quad (12)$$

wobei vereinbarungsgemäß über doppelt auftretende Indizes summiert wird.